

# PCP 安装 环境 安装

## 1. 简介

1. PCP; Performance Co-Pilot 是一个 / 系统 / 工具 包 包含 许多 工具 .

2. 安装 系统 包 包含 许多 工具 包 包含 许多 工具 包 包含 许多 工具

3. 安装 系统 包 包含 许多 工具 包 包含 许多 工具

4. 安装 系统 包 包含 许多 工具

## 2. 安装 1. 安装 系统 包 包含 许多 工具 包 包含 许多 工具

1. 1. pmcd - 安装 系统 包

2. pmda - 安装 系统 包 包含 许多 工具 ,

3. pminfo / pmstat - 安装 系统 包 / 系统 包 / 系统 包

## 2. 安装 系统 包 包含 许多 工具 包 包含 许多 工具 包 包含 许多 工具

1. 安装 系统 包

image-1659416994705.png

## 1. 安装 系统 包 包含 许多 工具 包 包含 许多 工具

image-1659416948819.png

## 2. 安装 系统 包 包含 许多 工具 包 包含 许多 工具

image-1659416975056.png

image-1659416966575.png

## 3. 安装 系统 包

1. pmcd - 安装 系统 包 包含 许多 工具 包 包含 许多 工具

- 2. pmie - 1 1 1
- 3. pmlogger - 1 1 1
- 4. pmproxy - 1 1 1 1 (REST API 1 )

4. Redhat1 1 1 1 1.

1 1 1

1	1	1	1
1	~	0	0
1	1	~	0
0	1	~	
	0	1	0
		0	1
		0	0
			0
			0
			0
			0
p	n	n	n
m	1	1	1
c			
d			
p	1	n	n
m	1	1	1
l	1	/	/
o	1	1	1
g	0	0	0
g	~	0	0
e	(	n	~
r	n	1	n
	1		1
	)		
p	1	n	n
m	1	1	1
p	1	/	/
r	1	1	1
o	0	0	0
x	0	0	0
y	(	~	~
	n	n	n
	1	1	1
	)		



□ □ □ □ □ □ □ □ (1 □ □ □ )	9 1 M B	5 2 2 M B
p m lo g g er □ □ □	1 6 0 M B	5 8 0 M B
p m lo g g er □ □ □ □ □ □ □ □ (1 □ □ □ )	2 M B	9 M B

p m pr o x y □ □ □	1. 4 G B	6. 3 G B
R e di s □ □ □ (1 □ □ □ )	2. 6 G B	1 2 G B

2. 在 下列 表格 中 (在 表格 中 填入 , 60 分 的 分 数 )

□ □ □ □	<b>1</b> <b>0</b>	<b>5</b> <b>0</b>	<b>1</b> <b>0</b> <b>0</b>
□ □ □ □ □ □ □ □ ( 1 □ □ □ )	2 0 M B	1 2 0 M B	2 7 1 M B

p m l o g g e r □ □ □	1 0 4 M B	5 2 4 M B	1 0 4 9 M B
p m l o g g e r □ □ □ □ □ □ □ □ ( 1 □ □ □ )	0 . 3 8 M B	1 . 7 5 M B	3 . 4 8 M B
p m p r o x y □ □ □	2 . 6 7 G B	5 . 5 G B	9 G B

R	0	2	5
e	.	.	.
d	5	6	3
i	4	5	G
s	G	G	B
□	B	B	
□			
□			
(			
1			
□			
□			
□			
)			